

Řešení úloh 1. kola 45. ročníku fyzikální olympiády. Kategorie C

Autoři úloh: R. Horáková (2, 5), M. Jarešová (1, 3, 4), V. Víchá (6) a I. Wolf (7)

Konečná úprava: P. Šedivý

- 1.a) Pohyb směrem nahoru je rovnoměrně zpomalený. Zrychlení má opačný směr než okamžitá rychlosť a jeho velikost je $a_1 = g(\sin \alpha + f \cos \alpha)$. Pro rychlosť a dráhu platí

$$v = v_0 - g(\sin \alpha + f \cos \alpha)t, \quad s = v_0 t - \frac{1}{2}g(\sin \alpha + f \cos \alpha)t^2$$

. Když se těleso zastaví, je $v = 0$, z čehož určíme dobu výstupu a dráhu:

$$t_1 = \frac{v_0}{g(\sin \alpha + f \cos \alpha)} = 0,57 \text{ s}, \quad s_1 = \frac{v_0^2}{2g(\sin \alpha + f \cos \alpha)} = 0,57 \text{ m}.$$

2 body

- b) Při pohybu směrem dolů $a_2 = g(\sin \alpha - f \cos \alpha)$. Aby se těleso dostalo do původní polohy, musí od místa zastavení urazit dráhu

$$s_2 = s_1 = \frac{v_0^2}{2g(\sin \alpha - f \cos \alpha)} = \frac{1}{2}g(\sin \alpha - f \cos \alpha)t_2^2,$$

$$\text{odkud} \quad t_2 = \frac{v_0}{g} \sqrt{\frac{1}{\sin^2 \alpha - f^2 \cos^2 \alpha}} = 0,85 \text{ s}.$$

1 bod

- c) Rychlosť při průchodu zpět původní počáteční polohou je

$$v_2 = g(\sin \alpha - f \cos \alpha)t_2 = v_0 \sqrt{\frac{\sin \alpha - f \cos \alpha}{\sin \alpha + f \cos \alpha}} = 1,35 \text{ m}\cdot\text{s}^{-1}.$$

1 bod

- d) Nejprve určíme dobu t_3 od okamžiku zastavení tělesa, za kterou těleso dosáhne v průběhu klesání rychlosti o velikosti v_0 . Platí

$$v_0 = g(\sin \alpha - f \cos \alpha)t_3, \quad t_3 = \frac{v_0}{g(\sin \alpha - f \cos \alpha)} = 1,26 \text{ s}.$$

Od začátku pohybu uplyne doba $T = t_1 + t_3 = 1,83 \text{ s}$.

Dráha měřená od místa zastavení je

$$s_3 = \frac{1}{2}g(\sin \alpha - f \cos \alpha)t_3^2 = \frac{v_0^2}{2g(\sin \alpha - f \cos \alpha)} = 1,26 \text{ m}.$$

Těleso se přitom bude nacházet ve vzdálenosti $d = s_3 - s_1 = 0,69$ m od počáteční polohy. Celková dráha s_c uražená od začátku pohybu je dána součtem $s_c = s_1 + s_3 = 1,83$ m.

2 body

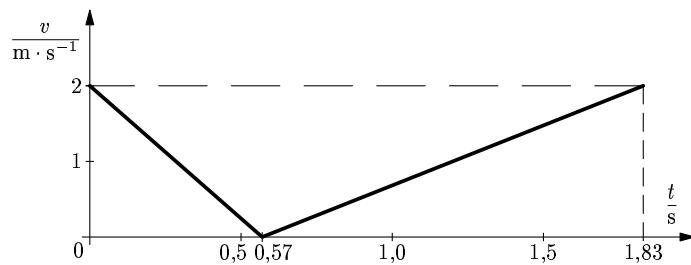
- e) Dle podmínek úlohy musí být

$$t_2 = \frac{v_0}{g} \sqrt{\frac{1}{\sin^2 \alpha - f^2 \cos^2 \alpha}} = 2t_1 = 2 \frac{v_0}{g(\sin \alpha + f \cos \alpha)}.$$

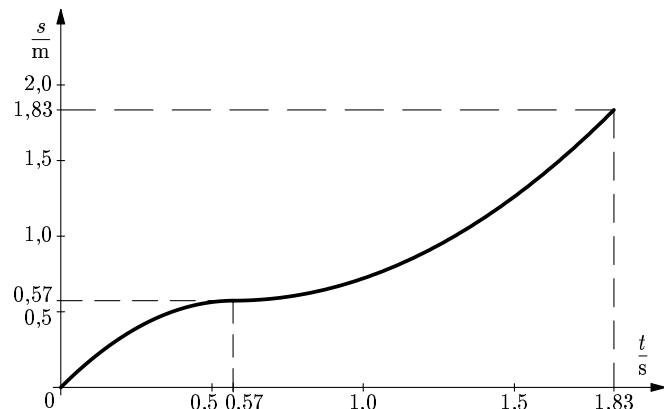
Po úpravě $3 \sin \alpha = 5f \cos \alpha$, $\tan \alpha = \frac{5f}{3}$, $\alpha = 9^\circ 28'$.

2 body

- f) Grafy závislostí rychlosti a dráhy na čase



Obr. R1 – Graf závislosti rychlosť na čase



Obr. R2 – Graf závislosti dráhy na čase

2 body

2.a) Platí

$$M = \varrho \cdot \frac{4}{3}\pi R^3, \quad R = \sqrt[3]{\frac{3M}{4\pi\varrho}} = 0,276 \text{ m}.$$

Na kuličku působí plná olověná koule gravitační silou o velikosti

$$F = \kappa \frac{Mm}{4R^2} = 2,19 \cdot 10^{-9} \text{ N}.$$

2 body

- b) Gravitační síla, jejíž velikost jsme vypočítali v úloze a), je vektorovým součtem gravitační síly \mathbf{F}_1 od zbytku koule a gravitačních sil \mathbf{F}_2 a \mathbf{F}_3 od dvou koulí o poloměrech $R/2$ a hmotnostech $M/8$, jejichž odstraněním vzniknou dutiny. Pro uspořádání podle obr. 1b odvodíme z obr. R3:

$$\mathbf{F} = \mathbf{F}_1 + \mathbf{F}_2 + \mathbf{F}_3, \quad F = F_1 + F_2 + F_3,$$

$$\begin{aligned} F_1 &= F - F_2 - F_3 = \frac{\kappa Mm}{d^2} - \frac{\kappa Mm}{8 \left(d - \frac{R}{2}\right)^2} - \frac{\kappa Mm}{8 \left(d + \frac{R}{2}\right)^2} = \\ &= \frac{\kappa Mm}{d^2} \left[1 - \frac{d^2(4d^2 + R^2)}{(4d^2 - R^2)^2} \right]. \end{aligned}$$

Pro $d = 2R$ dostaneme

$$F_1 = \frac{\kappa Mm}{d^2} \left(1 - \frac{68}{225} \right) = F \left(1 - 0,302 \right) = 0,698F = 1,53 \cdot 10^{-9} \text{ N}.$$

Gravitační síla je o 30,2 % menší než v úloze a).

4 body

- c) Pro uspořádání podle obr. 1c odvodíme z obr. R4:

$$\mathbf{F} = \mathbf{F}_1 + \mathbf{F}_2 + \mathbf{F}_3, \quad F_2 = F_3, \quad F = F_1 + 2F_2 \cos \alpha,$$

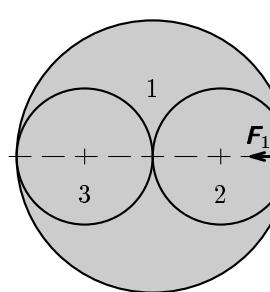
$$\begin{aligned} F_1 &= F - 2F_2 \cos \alpha = \frac{\kappa Mm}{d^2} - 2 \frac{\kappa Mm}{8 \left(d^2 + \frac{R^2}{4}\right)} \cdot \frac{d}{\sqrt{d^2 + \frac{R^2}{4}}} = \\ &= \frac{\kappa Mm}{d^2} \left[1 - \frac{2d^3}{(4d^2 + R^2)^{\frac{3}{2}}} \right]. \end{aligned}$$

Pro $d = 2R$ dostaneme

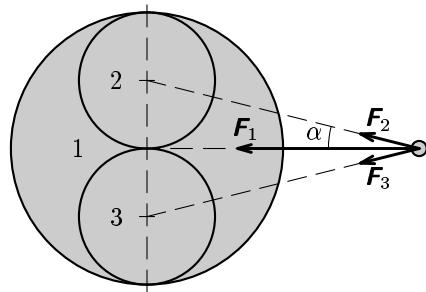
$$F_1 = \frac{\pi Mm}{d^2} \left(1 - \frac{16}{\sqrt{17^3}} \right) = F(1 - 0,228) = 0,772F = 1,69 \cdot 10^{-9} \text{ N}.$$

Gravitační síla je jen o 22,8 % menší než v úloze a) a je tedy větší než v uspořádání podle obr. 1b.

4 body



Obr. R3



Obr. R4

- 3.a) Síly \mathbf{F}_1 , \mathbf{F}'_1 , kterými působí řetězy, jsou v rovnováze s tíhovou silou, působící na kleště s odlitkem. Z toho

$$2F_1 \cos \alpha = mg, \quad F_1 = \frac{mg}{2 \cos \alpha} = 1530 \text{ N}. \quad \text{2 body}$$

- b,c) Na páku AOB kleští působí v bodě A řetěz silou \mathbf{F}_1 , v bodě B odlitek silou \mathbf{F}_2 a v bodě O čep kleští silou \mathbf{F}_3 (obr. R5). Tyto síly jsou v rovnováze, proto jejich vektorové přímky procházejí týmž bodem. Z důvodu symetrie soustavy působí síla \mathbf{F}_3 vodorovným směrem. Síla \mathbf{F}_2 se rozkládá na svíslou složku \mathbf{F}_t , což je třecí síla mezi odlitkem a čelistí, a na vodorovnou složku \mathbf{F}_n , kolmou k čelisti. Platí

$$F_t = \frac{F_G}{2} = \frac{mg}{2} = 981 \text{ N}. \quad \text{1 bod}$$

Velikost síly \mathbf{F}_n určíme užitím momentové věty pro osu v bodě O :

$$F_n h = F_1 l \sin(\alpha + \beta) + F_t \frac{d}{2} = mg \left(\frac{l \sin(\alpha + \beta)}{2 \cos \alpha} + \frac{d}{4} \right),$$

$$F_n = mg \frac{2l \sin(\alpha + \beta) + d \cos \alpha}{4h \cos \alpha} = 5580 \text{ N}. \quad \text{3 body}$$

Síla \mathbf{F}_3 je v rovnováze se silou \mathbf{F}_n a vodorovnou složkou síly \mathbf{F}_1 .

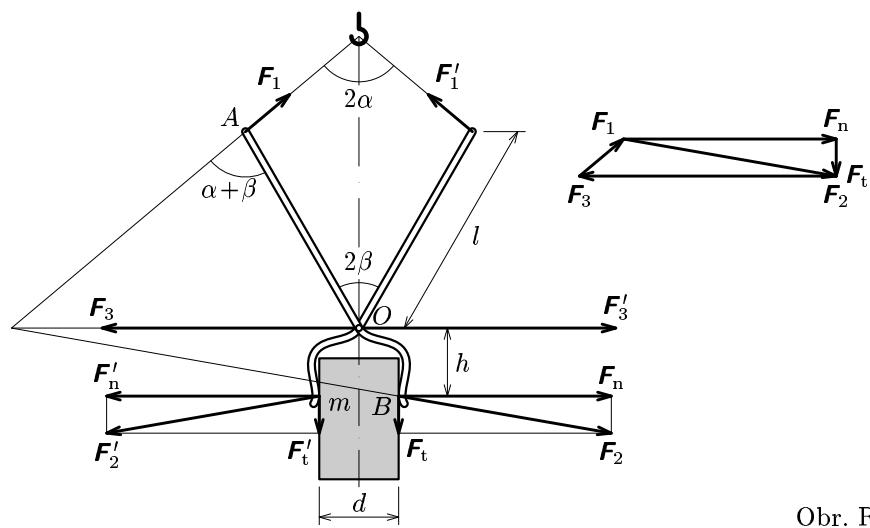
$$F_3 = F_n + F_1 \sin \alpha = mg \left(\frac{2l \sin(\alpha + \beta) + d \cos \alpha}{4h \cos \alpha} + \frac{\tan \alpha}{2} \right) = 6750 \text{ N.}$$

2 body

d) Aby odlitek nesklouzl, musí součinitel snykového tření mezi čelistí a odlitkem splňovat vztah

$$f > \frac{F_t}{F_n} = \frac{2h \cos \alpha}{2l \sin(\alpha + \beta) + d \cos \alpha} = 0,18.$$

2 body



Obr. R5

- 4.a) Důkaz, že můstek M zůstává při pohybu stále rovnoběžný (obr. R6): Při malém pootočení vahadla zůstanou závesy BE a CJ prakticky svislé. Posune-li se můstek v bodě D o h , pak se posune koncový bod J o h' .

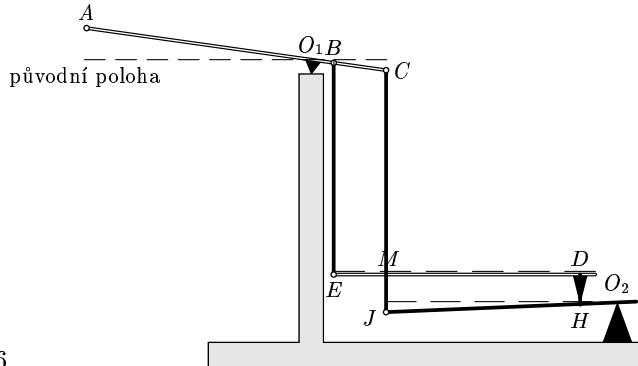
Platí $\frac{h'}{h} = \frac{|O_2J|}{|O_2H|} = 5$. Posunutí h' je z bodu J přenášeno tyčí do bodu C .

Zároveň se s bodem C také posouvá bod B , a proto i bod E o h'' .

Platí: $\frac{h''}{h'} = \frac{|O_1B|}{|O_1C|} = \frac{|O_1B|}{5|O_1B|} = \frac{1}{5}$.

Potom $h'' = \frac{1}{5}h' = \frac{1}{5} \cdot 5h = h$. Můstek M tedy zůstává ve vodorovné poloze.

3 body



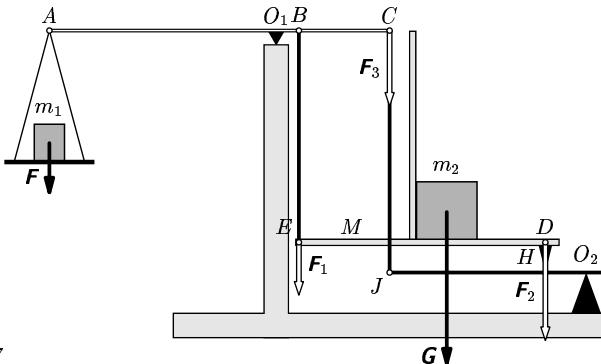
Obr. R6

- b) Pro síly \mathbf{F}_1 , \mathbf{F}_2 platí: $G = F_1 + F_2$, $3F_1 = 2F_2$, z čehož $F_1 = \frac{2}{5}G$, $F_2 = \frac{3}{5}G$.

Pro dané hodnoty: $F_1 = 7,85$ N, $F_2 = 11,77$ N.

2 body

- c) Pro libovolnou polohu břemene na můstku můžeme rozložit tíhu břemene do dvou složek \mathbf{F}_1 , \mathbf{F}_2 - viz obr. R7. Pak $\mathbf{G} = \mathbf{F}_1 + \mathbf{F}_2$. Účinek složky \mathbf{F}_1 se přes vahadlo přenáší do bodu B . Složka \mathbf{F}_2 vyvolává v bodě J tahovou sílu \mathbf{F}_3 .



Obr. R7

Vzhledem k ose O_2 musí ve stavu rovnováhy platit: $F_2 \cdot |O_2H| = F_3 \cdot |O_2J|$, z čehož $F_2 = 5F_3$. Aby bylo vahadlo v rovnováze, musí vzhledem k ose O_1 platit podmínka:

$$F \cdot |O_1A| = F_1 \cdot |O_1B| + F_3 \cdot |O_1C|.$$

Po dosazení za $F_3 = \frac{F_2}{5}$, dostaneme

$$F \cdot 10|O_1B| = F_1 \cdot |O_1B| + \frac{F_2}{5} \cdot 5|O_1B|,$$

po úpravě $10F = F_1 + F_2$, tj. $10F = G$.

Ze získaného výsledku je zřejmé, že při rovnovážné poloze nezáleží na poloze břemene na můstku. Je vidět, že můstkové zařízení působí tak, jako kdyby břemeno bylo zavěšeno v bodě B .

4 body

- d) Z předchozí rovnice plyne $F = \frac{G}{10}$, tj. $m_1 = \frac{m_2}{10}$.

Pro dané hodnoty $m_1 = 0,2$ kg. **1 bod**

- 5.a) Stav 2: $V_2 = 4V_1$. Z Poissonova zákona a stavové rovnice dostaneme:

$$p_2 = p_1 \left(\frac{V_1}{V_2} \right)^{\kappa} = \frac{p_1}{4^{\kappa}}, \quad T_2 = \frac{p_2 V_2 T_1}{p_1 V_1} = T_1 \left(\frac{V_1}{V_2} \right)^{\kappa-1} = \frac{T_1}{4^{\kappa-1}}.$$

Stav 4: $p_4 = p_1$. Podle zákonů pro izobarický děj:

$$V_4 = \frac{V_2}{2} = 2V_1, \quad T_4 = 2T_1.$$

stav 3: $V_3 = 4V_1$. Podle zákonů pro izotermický děj:

$$T_3 = T_4 = 2T_1, \quad p_3 = \frac{p_1 V_4}{V_3} = \frac{p_1}{2}.$$

4 body

- b) Pro dané hodnoty: $p_2 = 14,3$ kPa, $p_3 = 50$ kPa, $p_4 = 100$ kPa,

$$T_2 = 172 \text{ K}, \quad T_3 = T_4 = 600 \text{ K}, \quad V_2 = V_3 = 4,0 \text{ dm}^3, \quad V_4 = 2,0 \text{ dm}^3.$$

2 body

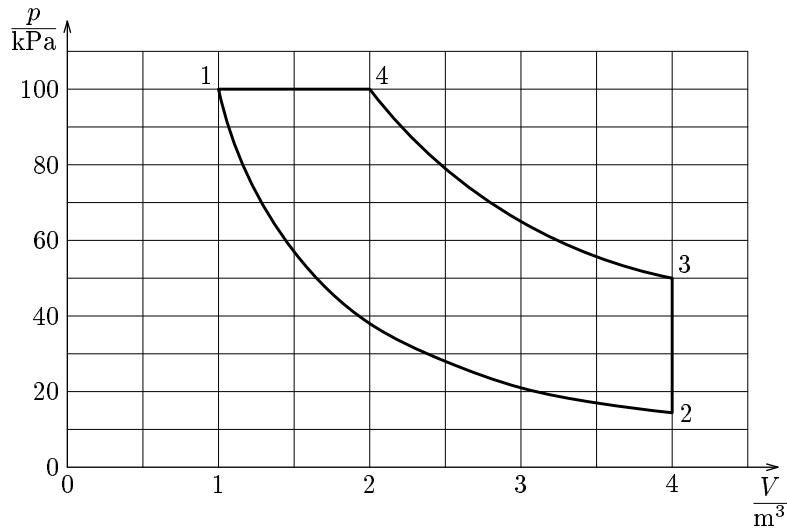
c) p - V diagram kruhového děje je na obr. R8.

Pro vykreslení adiabaty 1 – 2 použijeme vztah $p = p_1 \left(\frac{V_1}{V} \right)^\kappa$ a dostaneme tabulkou:

$\frac{V}{\text{dm}^3}$	1,5	2,0	2,5	3	3,5
$\frac{p}{\text{kPa}}$	57	38	28	21	17

Pro vykreslení izotermy 3 – 4 použijeme vztah $p = p_1 \frac{V_4}{V}$ a dostaneme tabulkou:

$\frac{V}{\text{dm}^3}$	2,5	3	3,5
$\frac{p}{\text{kPa}}$	80	67	57



Obr. R8

3 body

d) Látkové množství plynu určíme pomocí stavové rovnice:

$$n = \frac{p_1 V_1}{R T_1} = 0,040 \text{ mol}.$$

1 bod

- 6. Řešení teoretických úloh:** Pro periodu kyvadla platí vztah $T = 2\pi\sqrt{\frac{J}{mgd}}$, kde J je moment setrvačnosti kyvadla vzhledem k jeho ose, m hmotnost kyvadla a d vzdálenost těžiště od osy.

Moment setrvačností tělesa vzhledem k ose rovnoběžné s osou jdoucí těžištěm vypočítáme podle *Steinerovy věty*: $J = J_T + mr^2$, kde J_T je moment setrvačnosti vzhledem k ose jdoucí těžištěm, m je hmotnost tělesa a r je vzdálenost rovnoběžných os.

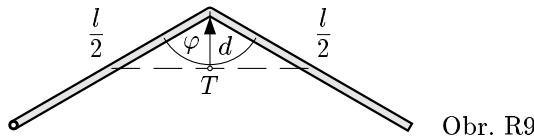
a) U rovné tyče je $d = \frac{l}{2}$, $J = \frac{ml^2}{3}$.

$$T_1 = 2\pi \sqrt{\frac{\frac{ml^2}{3}}{\frac{mgl}{2}}} = 2\pi \sqrt{\frac{2l}{3g}}, \quad l = \frac{3gT_1^2}{8\pi^2} = 0,372 \text{ m}.$$

b) Z obr. R9 plyne: $d = \frac{l \cos \varphi}{4}$, $J = \frac{ml^2}{12}$.

$$T_2 = 2\pi \sqrt{\frac{\frac{ml^2}{12}}{\frac{mgl \cos \varphi}{4}}} = 2\pi \sqrt{\frac{l}{3g \cos \varphi}} = T_1 = 2\pi \sqrt{\frac{2l}{3g}}.$$

Z toho $\cos \varphi = \frac{1}{2}$, $\varphi = 60^\circ$. Obě poloviny tyče svírají úhel $2\varphi = 120^\circ$.



Obr. R9

c) Z obr. R10 plyne:

$$d^2 = \left(\frac{l}{2} \sin \varphi\right)^2 + \left(\frac{l}{4} \cos \varphi\right)^2 = \frac{13l^2}{64}, \quad d = \frac{l}{8}\sqrt{13}.$$

Podle kosinové věty

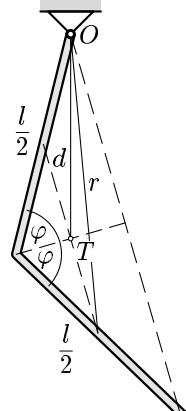
$$r^2 = \left(\frac{l}{2}\right)^2 + \left(\frac{l}{4}\right)^2 - 2 \cdot \frac{l}{2} \cdot \frac{l}{4} \cos 2\varphi = \frac{7}{16}l^2.$$

$$J = \frac{1}{3} \cdot \frac{m}{2} \left(\frac{l}{2}\right)^2 + \frac{1}{12} \cdot \frac{m}{2} \left(\frac{l}{2}\right)^2 + \frac{m}{2} \cdot \frac{7}{16}l^2 = \frac{13}{48}ml^2.$$

$$T_3 = 2\pi \sqrt{\frac{ml^2 \frac{13}{48}}{mgl \frac{\sqrt{13}}{8}}} = 2\pi \sqrt{\frac{l\sqrt{13}}{6g}}.$$

Po dosazení $l = \frac{3gT_1^2}{8\pi^2}$ dostaneme

$$T_3 = \frac{T_1}{2} \sqrt[4]{13} = 0,9494T_1.$$



Obr. R10

- 7.** Označme si: $V_0 = 0,24 \text{ m}^3$ objem celého sudu, V objem vody v okamžiku, kdy hladina dosáhne k otvorům, $H = 0,80 \text{ m}$ výšku sudu, $h = 0,60 \text{ m}$ výšku otvorů ode dna, h_1 výšku ustálené hladiny nad otvory, Q_V objemový průtok vody v hadici, $t = 900 \text{ s}$ dobu, za kterou hladina vystoupila k otvorům, $S = 2,0 \cdot 10^{-6} \text{ m}^2$ obsah otvoru a v velikost rychlosti vody vytékající otvorů. $n = 75$ počet otvorů.

- a) V okamžiku, kdy voda vystoupí k otvorům, platí

$$V = V_0 \frac{h}{H} = Q_V t, \quad \text{Z toho } Q_V = \frac{V_0 h}{H t} = 2,0 \cdot 10^{-4} \text{ m}^3 \cdot \text{s}^{-1} = 0,20 \text{ l} \cdot \text{s}^{-1}.$$

2 body

- b) Předpokládejme, že se hladina ustálí pod okrajem sudu. Pak bude objemový průtok vody otvory stejný jako v hadici:

$$Q_V = n S v, \quad \text{Z toho } v = \frac{Q_V}{n S} = 1,33 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}.$$

2 body

Současně platí

$$v = \sqrt{2gh_1}. \quad \text{Z toho } h_1 = \frac{v^2}{2g} = 0,091 \text{ m}.$$

Protože $h_1 < H - h$, je splněn předpoklad o poloze ustálené hladiny pod okrajem sudu.

3 body

- c) Pokud se hladina ustálí těsně pod okrajem sudu, vytéká voda rychlosťí $v_{\max} = \sqrt{2g(H-h)}$. Pak platí

$$Q_{V_{\max}} = n S v_{\max} = n S \sqrt{2g(H-h)} = 3,0 \cdot 10^{-4} \text{ m}^3 \cdot \text{s}^{-1} = 0,30 \text{ l} \cdot \text{s}^{-1}.$$

3 body