

Řešení úloh 2. kola 67. ročníku fyzikální olympiády. Kategorie D

Úlohy navrhl J. Jírů

1. Převedeme $t_1 = 28 \text{ min } 40 \text{ s} = \frac{43}{90} \text{ h} = 1\,720 \text{ s}$.

a) Průměrná rychlost Dušana je

$$v_1 = \frac{s_1}{t_1} = \frac{5,64 \text{ km}}{\frac{43}{90} \text{ h}} = 11,8 \text{ km} \cdot \text{h}^{-1} > v_2.$$

Větší průměrnou rychlost měl Dušan.

2 body

b) Pro Pavlovu trasu platí:

$$h - h_2 = k_2 s_2 \quad \Rightarrow \quad s_2 = \frac{h - h_2}{k_2} = \frac{(890 - 517) \text{ m}}{0,07} = 5,329 \text{ km},$$

$$t_2 = \frac{s_2}{v_2} = \frac{5,329 \text{ km}}{11,3 \text{ km} \cdot \text{h}^{-1}} = 0,472 \text{ h} = 28,3 \text{ min} = 1700 \text{ s} < t_1.$$

Do cíle dříve dorazil Pavel.

3 body

c) Průměrné stoupání Dušanova trasy je

$$k_1 = \frac{h - h_1}{s_1} = \frac{890 - 575}{5\,640} = 0,0559 = 5,59 \% < k_2.$$

Větší průměrné stoupání na trase měl Pavel.

1 bod

d) Výkon Dušana

$$P_1 = \frac{m_1 g (h - h_1)}{t_1} = \frac{78 \cdot 9,81 \cdot (890 - 575) \text{ J}}{1\,720 \text{ s}} = 140 \text{ W}.$$

Výkon Pavla

$$P_2 = \frac{m_2 g (h - h_2)}{t_2} = \frac{74 \cdot 9,81 \cdot (890 - 517) \text{ J}}{1\,700 \text{ s}} = 160 \text{ W} > P_1.$$

Větší průměrný výkon měl Pavel.

4 body

2.a) Vykonáme stejně velkou práci, jako je práce spotřebovaná třecí silou:

$$W = F_t d = f m g d = 0,24 \cdot 2,2 \cdot 9,81 \cdot 4 \text{ J} = 21 \text{ J}.$$

2 body

b) Z kinematických vztahů pro rovnoměrně zrychlený pohyb na dráze d_1 získáme velikost a_1 zrychlení

$$d_1 = \frac{1}{2} a_1 t_1^2 = \frac{1}{2} a_1 \left(\frac{v_1}{a_1} \right)^2 = \frac{v_1^2}{2a_1} \quad \Rightarrow \quad a_1 = \frac{v_1^2}{2d_1}.$$

Potřebná síla kompenzuje třecí sílu a trámeček urychluje. Její velikost je

$$F = f m g + m a_1 = m \left(f g + \frac{v_1^2}{2d_1} \right) = 2,2 \cdot \left(0,24 \cdot 9,81 + \frac{4,2^2}{2 \cdot 0,9} \right) \text{ N} = 27 \text{ N}.$$

4 body

Jiná možnost řešení: Na dráze d_1 vykoná síla o velikosti F práci W_1 , která je zčásti spotřebována třecí silou k zahřátí třecích ploch a zčásti se využije k získání kinetické energie trámku:

$$W_1 = fmgd_1 + \frac{1}{2}mv_1^2,$$

$$F = \frac{W_1}{d_1} = m \left(fg + \frac{v_1^2}{2d_1} \right).$$

c) Trámeček koná rovnoměrně zpomalený pohyb se zrychlením o velikosti

$$a = \frac{F_t}{m} = \frac{fmg}{m} = fg.$$

Z počáteční rychlosti v_1 urazí dráhu

$$s = \frac{1}{2}at^2 = \frac{1}{2}a \left(\frac{v_1}{a} \right)^2 = \frac{v_1^2}{2a} = \frac{v_1^2}{2fg} = \frac{4,2^2}{2 \cdot 0,24 \cdot 9,81} \text{ m} = 3,75 \text{ m}.$$

V krajní poloze může trámeček přesahovat přes hranu až polovinou své délky, proto ujetá dráha může být nejvýše,

$$s_{\max} = d - d_1 + \frac{l}{2} = \left(4 - 0,9 + \frac{1,5}{2} \right) \text{ m} = 3,85 \text{ m}.$$

Jelikož $s < s_{\max}$, trámeček po zastavení zůstane na plošině.

4 body

Jiná možnost nalezení brzděné dráhy s je pomocí práce W spotřebované třecí silou. Tato práce je rovna počáteční kinetické energii trámku:

$$W = fmg \cdot s = \frac{1}{2}mv_1^2 \quad \Rightarrow \quad s = \frac{v_1^2}{2fg}.$$

3.a) Vyjdeme ze zákona zachování mechanické energie, a to porovnáním potenciální energie v počáteční poloze s kinetickou energií při průchodu nejnižší polohou:

$$3mg \cdot 2r + mg \cdot 4r = \frac{1}{2} \cdot 3m \cdot v_1^2 + \frac{1}{2}mv_2^2 \quad \Rightarrow \quad 20gr = 3v_1^2 + v_2^2.$$

Každou obvodovou rychlost vyjádříme pomocí společné úhlové rychlosti

$$v_1 = r\omega, \quad v_2 = 2r\omega.$$

Po dosazení dostaneme

$$20gr = 3r^2\omega^2 + 4r^2\omega^2 \quad \Rightarrow \quad 20g = 7r\omega^2,$$

$$\omega = \sqrt{\frac{20g}{7r}} = 9,7 \text{ rad} \cdot \text{s}^{-1}.$$

3 body

Pro obvodové rychlosti pak platí

$$v_1 = r\omega = r\sqrt{\frac{20g}{7r}} = \sqrt{\frac{20}{7}gr} = 2,9 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1},$$

$$v_2 = 2r\omega = 2v_1 = 2\sqrt{\frac{20}{7}gr} = 5,8 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}.$$

2 body

- b) Vyjádříme např. změnu mechanické energie jako rozdíl konečné kinetické energie a počáteční potenciální energie první kuličky:

$$\Delta E_1 = \frac{1}{2} \cdot 3m \cdot v_1^2 - 3mg \cdot 2r = \frac{3}{2}m \cdot \frac{20}{7}gr - 6mgr = -\frac{12}{7}mgr < 0.$$

Záporná změna znamená úbytek mechanické energie, tedy první kulička předala druhé kuličce mechanickou energii $\frac{12}{7}mgr$.

2 body

(V případě druhé kuličky je změna mechanické energie

$$\Delta E_2 = \frac{1}{2}mv_2^2 - mg \cdot 4r = \frac{1}{2}m \cdot \frac{80}{7}gr - 4mgr = \frac{12}{7}mgr > 0.$$

Kladná změna znamená přírůstek mechanické energie, tedy druhá kulička přijala od první kuličky stejně velkou mechanickou energii.)

- c) Na osu otáčení působí ve svislém směru dolů tíhová síla a odstředivá síla každé kuličky. Velikost výsledné síly je

$$F = 3mg + mg + 3m \cdot r \cdot \omega^2 + m \cdot 2r \cdot \omega^2 = 4mg + 5mr\omega^2 = 4mg + 5mr \frac{20g}{7r} = \frac{128}{7}mg.$$

3 body

- 4.a) Podle zákona zachování hybnosti je hybnost soustavy bruslařů stejná před odstrčením i po odstrčení:

$$(m_1 + m_2)v = 0 + m_2v_2 \quad \Rightarrow$$

$$\Rightarrow v_2 = \frac{m_1 + m_2}{m_2}v = \frac{50 + 70}{70} \cdot 0,9 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1} = 1,5 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}.$$

2 body

- b) Bruslaři vykonali práci, která je rovna přírůstku kinetické energie bruslařů. Kinetická energie soustavy bruslařů před odstrčením je

$$E_k = \frac{1}{2}(m_1 + m_2)v^2,$$

po odstrčení

$$E'_k = \frac{1}{2}m_2v_2^2 = \frac{1}{2}m_2 \cdot \frac{(m_1 + m_2)^2}{m_2^2}v^2 = \frac{(m_1 + m_2)^2}{2m_2}v^2.$$

Bruslaři vykonali práci

$$\begin{aligned} W = E'_k - E_k &= \frac{(m_1 + m_2)^2}{2m_2}v^2 - \frac{m_1 + m_2}{2}v^2 = \\ &= \frac{m_1^2 + 2m_1m_2 + m_2^2 - m_1m_2 - m_2^2}{2m_2}v^2 = \\ &= \frac{m_1(m_1 + m_2)}{2m_2}v^2 = \frac{50(50 + 70)}{2 \cdot 70} \text{ kg} \cdot 0,9^2 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1} = 35 \text{ J}. \end{aligned}$$

4 body

- c) Žofka jedoucí vzadu má po odstrčení obecně dvě možnosti směru pohybu, zatímco směr pohybu Milana je po odstrčení shodný s původním směrem pohybu. Proto od velikostí v , v'_1 , v'_2 jednotlivých rychlostí přejdeme k jejich souřadnicím v_x , v'_{x1} , v'_{x2} , kde zvolíme směr osy x totožný se směrem pohybu, tj. zvolíme

$v_x > 0$ a $v'_{x2} > 0$. Pak platí

$$(m_1 + m_2) v_x = m_1 v'_{x1} + m_2 v'_{x2} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow v'_{x1} = \frac{(m_1 + m_2) v_x - m_2 v_{x2}}{m_1} = \frac{120 \cdot 0,9 - 70 \cdot 2}{50} = -0,64 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}.$$

Žofka se po odstrčení pohybuje v opačném směru rychlostí o velikosti $v'_1 = 0,64 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$. **2 body**

d) Použijeme stejnou výchozí rovnici

$$(m_1 + m_2) v_x = m_1 v''_{x1} + m_2 v''_{x2},$$

v níž platí $v''_{x1} = -v_x$. Po dosazení dostaneme

$$(m_1 + m_2) v_x = -m_1 v_x + m_2 v''_{x2} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow v''_{x2} = \frac{2m_1 + m_2}{m_2} v_x = \frac{170}{70} \cdot 0,9 = 2,2 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}.$$

Milan se po odstrčení pohybuje v původním směru rychlostí o velikosti $v''_2 = 2,2 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$. **2 body**

Poznámka: Řešení částí c) a d) lze považovat za správné i v případě, kdy řešitel použije výchozí rovnice s velikostmi rychlostí, tj. c) $(m_1 + m_2) v = m_1 v'_1 + m_2 v'_2$, d) $(m_1 + m_2) v = -m_1 v + m_2 v''_2$. Záporný výsledek v c) $v'_1 = -0,64 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1}$ však musí být interpretován jako pohyb v opačném směru.