

**Řešení úloh 1. kola 51. ročníku fyzikální olympiády. Kategorie A**

Autoři úloh: P. Šedivý (1, 4, 5, 6,), B. Vybíral (7),  
2. a 3. úloha jsou převzaty z Moskevské FO.

- 1.a) Označme  $\mathbf{u}'$  rychlost větru vzhledem k lodi. Její směr ukazuje vlajka na stožáru. Rychlost větru vzhledem k hladině jezera je vektorovým součtem rychlosti lodi a rychlosti větru vzhledem k lodi (obr. R1). Platí tedy

$$\mathbf{u} = \mathbf{v} + \mathbf{u}', \quad \mathbf{u}' = \mathbf{u} - \mathbf{v}.$$

**3 body**

Zvolme souřadnicovou soustavu podle obr. R1.  
Platí

$$\operatorname{tg} \alpha_1 = \frac{u_y}{u_x - v}.$$

Obdobně po zvětšení velikosti rychlosti lodi na  $2v$ , kdy se odchylna vlajky zvětší na  $\alpha_2$ , platí

$$\operatorname{tg} \alpha_2 = \frac{u_y}{u_x - 2v}. \quad (\operatorname{tg} \alpha_2 < 0.)$$

Řešením těchto rovnic dostaneme

$$\frac{u_x - v}{u_x - 2v} = \frac{\operatorname{tg} \alpha_2}{\operatorname{tg} \alpha_1},$$

$$u_x = \frac{\operatorname{tg} \alpha_1 - 2 \operatorname{tg} \alpha_2}{\operatorname{tg} \alpha_1 - \operatorname{tg} \alpha_2} v = 1,826v,$$

$$u_y = (u_x - v) \operatorname{tg} \alpha_1 = 0,985v.$$

Ze souřadnic rychlosti větru vypočítáme její velikost  $u$  a odchylnu  $\beta$  od směru pohybu lodi:

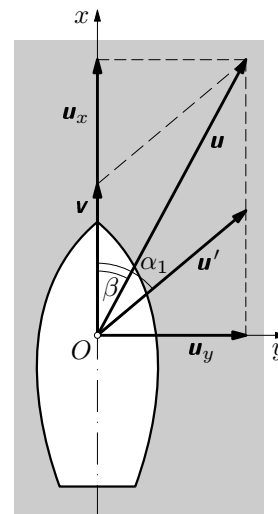
$$u = \sqrt{u_x^2 + u_y^2} = 2,07v = 41 \text{ km/h}, \quad \beta = \operatorname{arctg} \frac{u_y}{u_x} = 28^\circ.$$

**5 bodů**

- b) Aby rychlost  $\mathbf{u}'$  směřovala kolmo ke směru pohybu lodi, musela by se velikost rychlosti lodě změnit na

$$v_1 = u_x = 1,826v = 36,5 \text{ km/h}.$$

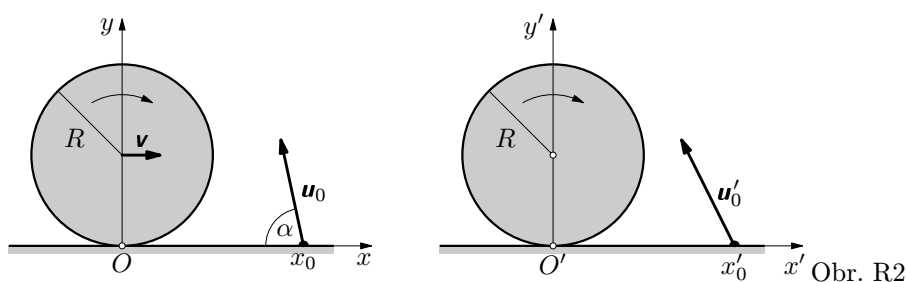
**2 body**



Obr. R1

2. Použijeme dvě inerciální vztažné soustavy podle obr. R2. První soustava  $Oxy$  bude spojena se zemí, druhá  $O'x'y'$  se pohybuje rovnoměrně se středem válce. Počátky  $O, O'$  obou vztažných soustav volíme v bodě, kde se nachází nejnižší bod válce v okamžiku, kdy žába vyskočí. V tomto okamžiku, kdy  $O \equiv O'$ , položíme  $t = t' = 0$ . Vodorovná souřadnice žáby v okamžiku výskoku je tedy v obou vztažných soustavách stejná:  $x_0 = x'_0$ .

Pro okamžité rychlosti  $\mathbf{u}, \mathbf{u}'$  v obou vztažných soustavách platí  $\mathbf{u} = \mathbf{u}' + \mathbf{v}$ . Předpokládejme, že žába vyskočí šikmo proti válci. Pak pro souřadnice počáteční rychlosti platí  $u_{0x} = u'_{0x} - v$ ,  $u_{0y} = u'_{0y}$ .



Ve vztažné soustavě  $O'x'y'$  je trajektorií žáby parabola, jejíž vrchol je ve výšce  $2R$  (obr. R3). V tomto bodě je  $u'_x = u'_{0x}$ ,  $u'_y = 0$ . Ze zákona zachování energie plyne

$$\frac{1}{2}mu_0'^2 = \frac{1}{2}mu_{0x}'^2 + \frac{1}{2}mu_{0y}'^2 = \frac{1}{2}mu_{0x}'^2 + mg \cdot 2R \Rightarrow u'_{0y} = 2\sqrt{gR}.$$

Velikost této složky počáteční rychlosti je vždy stejná. Vodorovná složka počáteční rychlosti bude nejmenší v případě, kdy se trajektorie žáby co nejvíce přiblíží povrchu válce. V takovém případě je poloměr křivosti ve vrcholu paraboly roven poloměru válce. Zakřivení paraboly způsobuje tíhová síla, která je v nejvyšším bodě silou dostředivou. V mezním případě platí

$$F_G = mg = \frac{mu_{0x}'^2}{R} \Rightarrow |u'_{0x}| = \sqrt{gR}.$$

Ve vztažné soustavě spojené se zemí má počáteční rychlost žáby souřadnice

$$u_{0x} = |u'_{0x}| - v = \sqrt{gR} - v, \quad u_{0y} = u'_{0y} = 2\sqrt{gR}.$$

Z toho dostaneme velikost počáteční rychlosti  $u_0$  a elevační úhel  $\alpha$ :

$$u_0 = \sqrt{u_{0x}^2 + u_{0y}^2} = \sqrt{4gR + (\sqrt{gR} - v)^2}, \quad \alpha = \arctg \frac{2\sqrt{gR}}{\sqrt{gR} - v}.$$

**5 bodů**

Dobu výstupu  $t_v$  určíme z podmínky, že v nejvyšším bodě trajektorie je

$$u_y = u_{0y} - gt_v = 0. \quad \text{Z toho} \quad t_v = \frac{u_{0y}}{g} = 2\sqrt{\frac{R}{g}}.$$

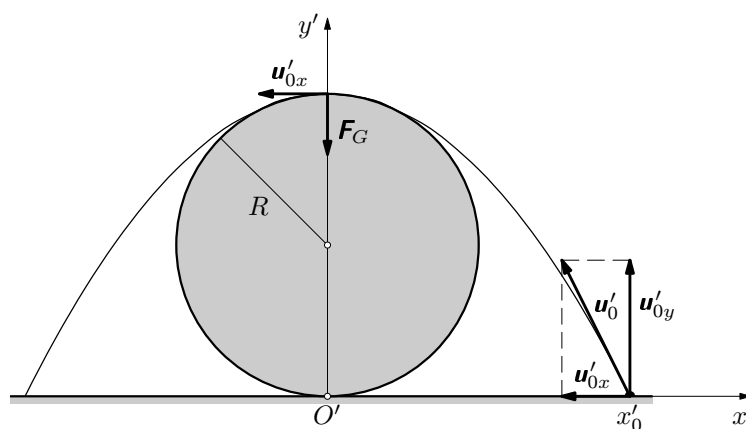
Vzdálenost žáby od bodu, kde se válec právě dotýká země v okamžiku výskoku, je

$$x_0 = x'_0 = |u'_{0x}|t_v = \sqrt{gR} \cdot 2\sqrt{\frac{R}{g}} = 2R.$$

**2 body**

Předcházející výpočty platí v případě, že  $\sqrt{gR} > v$ . Pokud platí  $\sqrt{gR} \leq v$ , postačí, aby žába vyskočila kolmo vzhůru rychlostí o velikosti  $u_0 = u_{0y} = 2\sqrt{gR}$  v okamžiku, kdy je nejnižší bod válce ve vzdálenosti  $vt_v = 2v\sqrt{\frac{R}{g}}$ .

**3 body**



Obr. R3

3. Úlohu budeme řešit z hlediska pozorovatele sedícího v automobilu. Kamínek obíhá stálou rychlostí  $v$  po kružnici o poloměru  $r$ . Výsledná síla, která na něj působí, je tedy dostředivá síla  $F_d$  stálé velikosti

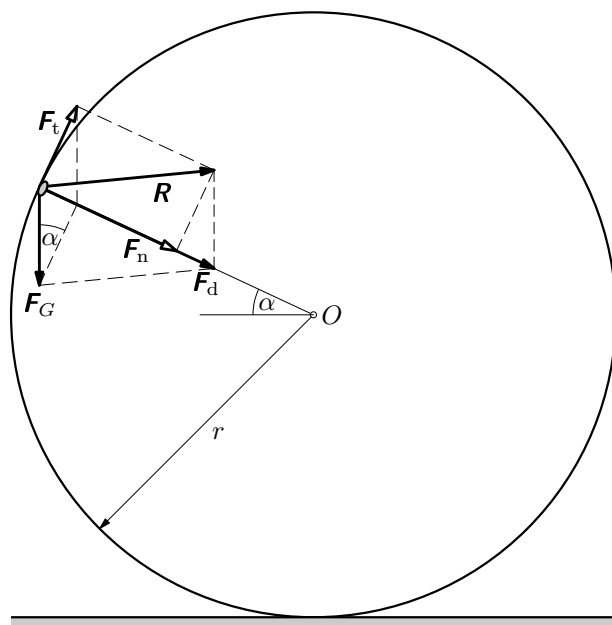
$$F_d = \frac{mv^2}{r},$$

která vzniká jako výslednice tíhové síly  $F_G$  a reakce pneumatiky  $R$  (obr. R4). Reakce pneumatiky má normálovou složku  $F_n$  a tečnou složku  $F_t$ , která se uplatňuje jako smykové tření. Z obrázku odvodíme vztahy

$$F_n = F_d - F_G \sin \alpha, \quad F_t = F_G \cos \alpha,$$

kde  $\alpha$  je odchylka průvodiče kamínku od vodorovné roviny. Snadno se přesvědčíme, že odvozené vztahy platí podél celé trajektorie.

**2 body**



Obr. R4

Má-li se kamínek během celého pohybu dotýkat bez klouzání určitého bodu pneumatiky, musí platit soustava nerovnic

$$F_n = \frac{mv^2}{r} - mg \sin \alpha \geq 0, \quad (1)$$

$$F_t = mg \cos \alpha \leq f F_n. \quad (2)$$

**3 body**

Nerovnice (1) je splněna i v nejvyšším bodě trajektorie, kde  $\sin \alpha = 1$ , jestliže

$$\frac{mv^2}{r} \geq mg \quad \Rightarrow \quad v \geq \sqrt{rg}. \quad (3)$$

Úpravou nerovnice (2) dostaneme

$$mg \cos \alpha \leq f \left( \frac{mv^2}{r} - mg \sin \alpha \right) \quad \Rightarrow \quad v^2 \geq \frac{rg}{f} (\cos \alpha + f \sin \alpha). \quad (4)$$

Nalezneme úhel  $\alpha$  z intervalu  $\langle -\pi/2, +\pi/2 \rangle$ , pro který výraz  $\cos \alpha + f \sin \alpha$  dosahuje maximální hodnoty. Platí

$$\frac{d(\cos \alpha + f \sin \alpha)}{d\alpha} = -\sin \alpha + f \cos \alpha, \quad \frac{d^2(\cos \alpha + f \sin \alpha)}{d\alpha^2} = -\cos \alpha - f \sin \alpha.$$

První derivace je nulová a extrém nastává pro  $\operatorname{tg} \alpha = f$ . Protože  $f > 0$ , je  $\alpha \in (0, \pi/2)$ . V tomto intervalu je druhá derivace záporná a v daném bodě tedy výraz dosahuje maxima.

**2 body**

Jestliže  $\operatorname{tg} \alpha = f$ , pak

$$\cos \alpha = \frac{1}{\sqrt{1 + \operatorname{tg}^2 \alpha}} = \frac{1}{\sqrt{1 + f^2}}, \quad \sin \alpha = \frac{\operatorname{tg} \alpha}{\sqrt{1 + \operatorname{tg}^2 \alpha}} = \frac{f}{\sqrt{1 + f^2}}.$$

Z nerovnice (4) pak plyne

$$v_{\min}^2 = \frac{rg}{f} \left( \frac{1}{\sqrt{1 + f^2}} + \frac{f^2}{\sqrt{1 + f^2}} \right) = \frac{rg}{f} \sqrt{1 + f^2},$$

$$v_{\min} = \sqrt{\frac{rg}{f} \sqrt{1 + f^2}}.$$

Tato hodnota splňuje i podmínku (3) odvozenou z nerovnice (1).

**3 body**

4. Počet atomů mědi, které se vyloučily na katodě, je

$$N = \frac{m}{M_m} \cdot N_A = \frac{8,54 \cdot 10^{-3} \text{ kg}}{63,546 \cdot 10^{-3} \text{ kg} \cdot \text{mol}^{-1}} \cdot 6,022 \cdot 10^{23} \text{ mol}^{-1} = 8,093 \cdot 10^{22}.$$

K vyloučení jednoho atomu mědi jsou zapotřebí 2 elektrony. Obvodem tedy za 24 hodin projde celkový náboj

$$Q = 2Ne = 2 \cdot 8,093 \cdot 10^{22} \cdot 1,602 \cdot 10^{-19} \text{ C} = 25\,930 \text{ C}.$$

Tomu odpovídá střední hodnota proudu

$$I_{\text{stř}} = \frac{Q}{t} = \frac{25\,970 \text{ C}}{86\,400 \text{ s}} = 0,300 \text{ A}.$$

Ke stejnému výsledku dojdeme rychleji užitím elektrochemického ekvivalentu mědi:

$$m = AQ = AI_{\text{stř}}t,$$

$$I_{\text{stř}} = \frac{m}{At} = \frac{8,54 \cdot 10^{-3} \text{ kg}}{0,329 \cdot 10^{-6} \text{ kg} \cdot \text{C}^{-1} \cdot 86\,400 \text{ s}} = 0,300 \text{ A}.$$

**5 bodů**

V elektrolytické vaně s měděnými elektrodami a roztokem  $\text{CuSO}_4$  nedochází k polarizaci a pro okamžité hodnoty napětí a proudu platí Ohmův zákon ve tvaru  $i = u/R$ . Časový průběh proudu je znázorněn na obr. R5. Diodou prochází proud jen v jedné polovině periody, kdy je zapojena v propustném směru. V druhé polovině periody je proud nulový. Z definice střední hodnoty proudu plyne

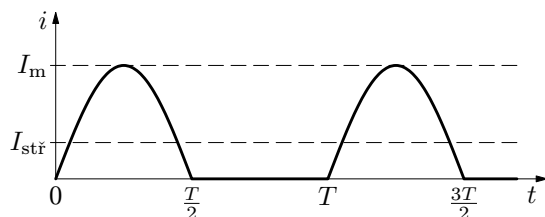
$$I_{\text{stř}} = \frac{1}{T} \int_0^T i \, dt = \frac{1}{T} \int_0^{\frac{T}{2}} I_m \sin\left(\frac{2\pi}{T}t\right) dt.$$

Použijeme substituci  $\frac{2\pi}{T}t = x$ ,  $dt = \frac{T}{2\pi}dx$  a dostaneme

$$I_{\text{stř}} = \frac{1}{T} \cdot I_m \cdot \frac{T}{2\pi} \int_0^{\pi} \sin x \, dx = \frac{I_m}{2\pi} [-\cos x]_0^{\pi} = \frac{I_m}{2\pi} \cdot 2 = \frac{I_m}{\pi}.$$

Z toho  $I_m = \pi \cdot I_{\text{stř}} = \frac{\pi m}{At} = 0,943 \text{ A}.$

**5 bodů**



Obr. R5

5. Protože odpor obvodu je velmi malý, trvá vybíjení kondenzátoru velmi krátkou dobu v porovnání s dobou kyvu smyčky. Během vybíjení prochází obvodem proud a na příčku v magnetickém poli působí síla, která smyčku uvede do pohybu. Jestliže za dobu  $\Delta t$  projde smyčkou náboj  $\Delta Q$ , působí na příčku síla o velikosti

$$F = BI l = Bl \frac{\Delta Q}{\Delta t}. \quad (1)$$

Podle druhé impulsové věty platí

$$M = Fr = Blr \frac{\Delta Q}{\Delta t} = J\varepsilon = J \frac{\Delta \omega}{\Delta t} \Rightarrow \Delta \omega = \frac{Blr}{J} \Delta Q, \quad (2)$$

kde  $J$  je moment setrvačnosti smyčky vzhledem k ose  $O_1O_2$  a  $\Delta \omega$  je přírůstek její úhlové rychlosti. Průchodem celého náboje kondenzátoru  $Q = CU$  získá smyčka úhlovou rychlost

$$\omega = \frac{BlrQ}{J} = \frac{BlrCU}{J}. \quad (3)$$

Pro vychýlení smyčky, které následuje, platí zákon zachování mechanické energie

$$\frac{1}{2} J \omega^2 = mgh = mgr_t(1 - \cos \alpha), \quad (4)$$

kde  $m$  je hmotnost smyčky,  $h$  je výška, do které při výkyvu vystoupí těžiště smyčky, a  $r_t$  je vzdálenost těžiště od osy  $O_1O_2$ . Dosazením z (3) do (4) dostaneme

$$\frac{1}{2} \frac{(BlrUC)^2}{J} = mgr_t(1 - \cos \alpha) \Rightarrow B = \frac{\sqrt{2gmr_t J(1 - \cos \alpha)}}{lrUC}.$$

**4 body**

Za  $m$ ,  $r_t$  a  $J$  dosadíme  $m = \rho S(2r + l)$ ,  $r_t = \frac{2\rho S r \frac{r}{2} + \rho S l r}{\rho S(2r + l)} = r \frac{r + l}{2r + l}$ .

$$J = 2\rho S r \cdot \frac{r^2}{3} + \rho S l r^2 = \rho S r^2 \left( \frac{2}{3} r + l \right)$$

**3 body**

a po úpravě dostaneme

$$B = \frac{\rho S}{lUC} \sqrt{2gr(r + l) \left( \frac{2}{3} r + l \right) (1 - \cos \alpha)}.$$

Číselně vychází  $B = 0,16$  T.

**2 body**

Podle Flemingova pravidla levé ruky musí po sepnutí spínače procházet proud od bodu  $O_2$  do bodu  $O_1$ . K bodu  $O_1$  musí být před sepnutím spínače připojena záporně nabitá deska kondenzátoru a ke spínači kladně nabitá. **1 bod**

**6.** Odvození vztahu (1):

Pokud se kondenzátor během nárazu nabije jen na malé napětí  $U \ll U_0$ , je nabíjecí proud prakticky konstantní a platí  $I \approx \frac{U_0}{R}$ . Kondenzátor se nabije nábojem

$$Q = CU = It \approx \frac{U_0}{R} \cdot t. \quad \text{Z toho} \quad t \approx RC \frac{U}{U_0} = \tau \frac{U}{U_0}.$$

**7.a)** Při pohybu stálou rychlostí platí

$$mg \sin \alpha = Av_1^2 + F_0 \quad \Rightarrow \quad A = \frac{mg \sin \alpha - F_0}{v_1^2} = 1,41 \text{ N} \cdot \text{m}^{-2} \cdot \text{s}^2 = 1,41 \text{ kg} \cdot \text{m}^{-1}.$$

**2 body**

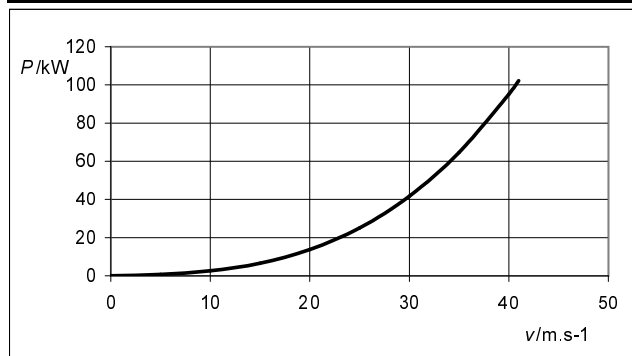
b) Výkon  $P_1 = (Av_1^2 + F_0)v_1 = v_1 mg \sin \alpha \doteq 14 \text{ kW}$ .

**2 body**

c) Výkon motoru roste s třetí mocninou rychlosti:  $P = (Av^2 + F_0)v$ .

Z grafu a tabulky vyčteme, že motor dosáhne maximálního výkonu při rychlosti  $40 \text{ m} \cdot \text{s}^{-1} = 144 \text{ km/h}$ .

v/m.s-1	0	5	10	15	20	25	30	35	40	41
P/kW	0	0,78	2,61	6,56	13,69	25,04	41,69	64,68	95,08	102,15



**2 body**



d) Pohyb po rovině se řídí pohybovou rovnicí

$$m \frac{dv}{dt} = -(Av^2 + F_0) \Rightarrow \frac{v dv}{Av^2 + F_0} = -\frac{v dt}{m} = -\frac{dx}{m},$$

kterou zintegrujeme v mezích pro rychlost od  $v_1$  do 0 a pro  $x$  v mezích od 0 do  $l_0$ :

$$d(Av^2 + F_0) = 2Av dv,$$

$$\frac{1}{2A} \int_{v_1}^0 \frac{2Av dv}{Av^2 + F_0} = -\frac{1}{m} \int_0^{l_0} dx \Rightarrow \frac{1}{2A} [\ln(Av^2 + F_0)]_{v_1}^0 = -\frac{l_0}{m}.$$

$$l_0 = \frac{m}{2A} \ln \left( \frac{Av_1^2}{F_0} + 1 \right) \doteq 620 \text{ m.}$$

**4 body**